

# Wavelety

*Prípustné wavelety  
(zaručená rekonštrukcia)*

## Wavelety s nekonečnou regularitou

**Vlastnosti:** + funkcia mierky  $\varphi(\tau)$  existuje  
+ analýza je ortogonálna  
+ symetrické  $\psi(\tau)$ ,  $\varphi(\tau)$   
-  $\psi(\tau)$  a  $\varphi(\tau)$  nemajú kompaktný nosič  
- rýchly algoritmus neexistuje

**Použitie:** SWT až DWT (s NIO filtrami)

**Príklady:** Meyerove, sinc wavelety

## Približne prípustné wavelety

**Vlastnosti:** +  $\psi(\tau)$  vyjadrené v uzavretom tvare  
+ možná symetria  $\psi(\tau)$   
- rekonštrukcia nie je zaručená  
-  $\psi(\tau)$  nemajú kompaktný nosič  
- funkcia mierky  $\varphi(\tau)$  neexistuje  
- analýza nie je ortogonálna  
- rýchly algoritmus neexistuje

**Použitie:** analýza spojitých signálov

**Príklady:** Gaussov a Morletov wavelet  
, mexický klobúk

▲ Semiortogonálne spline wavelety  
bez kompaktného nosiča

*Wavelety s kompaktným nosičom pre  $\psi(\tau)$ ,  $\varphi(\tau)$  a rýchlym algoritmom výpočtu*

## Ortogonálne wavelety

**Vlastnosti:** +  $\psi(\tau)$ ,  $\varphi(\tau)$  majú istý počet nulových momentov  
+ KIO filtre pri implementácii WT  
- možné iba asymetrické  $\psi(\tau)$ ,  $\varphi(\tau)$ , maximálne približne symetrické

**Použitie:** SWT až DWT rýchlym algoritmom

**Príklady:** Daubechies(Db), symlety, Coiflety, Burt-Adelson, Battle-Lemarie wavelety

## Biortogonálny pár waveletov

**Vlastnosti:** +  $\psi(\tau)$ ,  $\varphi(\tau)$  a ich duály majú istý počet nulových momentov  
+ KIO filtre pri implementácii WT  
+ možné iné vlastnosti analýzy a syntézy  
+ možné symetrické  $\psi(\tau)$ ,  $\varphi(\tau)$   
- strata ortogonalita  
a vlastnosti postupnej aproximácie

**Použitie:** SWT až DWT rýchlym algoritmom

**Príklady:** Biortogonálne spline, Cohononen-Daubechies-Feauveau (CDF) a Desaulerious-Dubuc(DD) wavelety

## Analýza vlastností funkcií mierky a waveletov v ortogonálnom prípade

Označenie:

$\varphi(t), \psi(t)$  - funkcia mierky a wavelet spĺňajúca relácie zmeny rozlíšenia

$h(n), g(n)$  - zjednodušené označenie koeficientov pre zmenu rozlíšenia  $h_{mr}(n), g_{mr}(n)$

$H(\omega), G(\omega)$  - DTFT koeficientov  $h(n)$  a  $g(n)$

**Teorém 1** : Ak platí  $\int \varphi(t)dt \neq 0$  potom  $\sum_n h(n) = \sqrt{2}$ . Pozn.: podmienka  $\int \varphi(t)dt \neq 0$  je nutná aby MRA bola kompletná.

**Teorém 2** : Ak celočíselné posuny  $\varphi(t)$  sú navzájom ortonormálne, t.j.  $\int \varphi(t)\varphi(t-k)dt = \delta(k)$  potom  $\sum_n h(n)h(n-2k) = \delta(k)$ .

Dôsledky:

$$\sum_n h(2n) = \sum_n h(2n+1) = \sqrt{2}/2$$

$$\sum_n |h(n)|^2 = 1$$

**Teorém 3** : Ak  $\varphi(t)$  má kompaktnú podporu na intervale  $\langle 0, N-1 \rangle$  a  $\varphi(t-k)$  sú lineárne nezávislé, potom  $h(n)$  má kompaktnú podporu na  $0 \leq n \leq N-1$ , t.j.  $h(n) = 0$  pre  $n < 0$  a pre  $n > N-1$ , dĺžka sekvencie  $h(n)$  je  $N$ .

Vlastnosti $\varphi(t), \psi(t)$	Vlastnosti $h(n), g(n)$	Vlastnosti $H(\omega), G(\omega)$	Poznámka
$\int \varphi(t) dt = 1$	$\sum_n h(n) = \sqrt{2}$	$H(0) = \sqrt{2}$	Teorém 1
$\int \varphi(t)\varphi(t-k) dt = \delta(k)$	$\sum_n h(n)h(n-2k) = \delta(k)$ ak $k = 0$ platí $\sum_n  h(n) ^2 = 1$	$ H(\omega) ^2 +  H(\omega + \pi) ^2 = 2$	Teorém 2
$\sum_l \varphi(t-l) = \sum_l \varphi(l) = 1$	$\sum_n h(2n) = \sum_n h(2n+1)$	$H(\pi) = 0$	
$\int \psi(t) dt = 0$	$\sum_n g(n) = 0$	$G(0) = 0$	
$\int \varphi(t-n)\psi(t-m) dt = 0$	$g(n) = \pm(-1)^n h(M-n)$	$ G(\omega)  =  H(\omega + M\pi) $	M je nepárne
	$\sum_n h(n)g(n-2k) = 0$	$ H(\omega) ^2 +  G(\omega) ^2 = 2$	

Prehľad vlastností pri ortonormálnych WR a DWT

- Aby mohli byť splnené podmienky pre  $h(n)$ , treba aby  $N$ , dĺžka  $h(n)$  bola párna.
- $h(n)$  a  $g(n)$  sa navzájom jednoznačne určujú. Potom ...
- K danému ortogonálnemu waveletu existuje jediná funkcia mierky (a naopak).
- Ak  $h(n)$  spĺňa uvedené podmienky, sú zaručené iba základné vlastnosti  $\varphi(t)$  (integrovateľnosť, ortonormalita, ...) pričom  $\varphi(t)$  môže mať extrémne neregulárny, prípadne fraktálový charakter.
- regularita waveletu a k nemu náležiackej funkcie mierky je rovnaká (wavelet je ich konečná lineárna kombinácia)
- Pri návrhu  $h(n)$  s dĺžkou  $N$ , ostáva po splnení nutných  $N/2+1$  podmienok ešte  $N/2-1$  stupňov voľnosti. Tieto môžeme využiť aby  $\varphi(t)$ ,  $\psi(t)$  resp.  $h(n)$ ,  $g(n)$  mali požadované vlastnosti, ako napr. istú regularitu, aproximačné vlastnosti ...

Pozn.1: nutných  $N/2+1$  podmienok je:

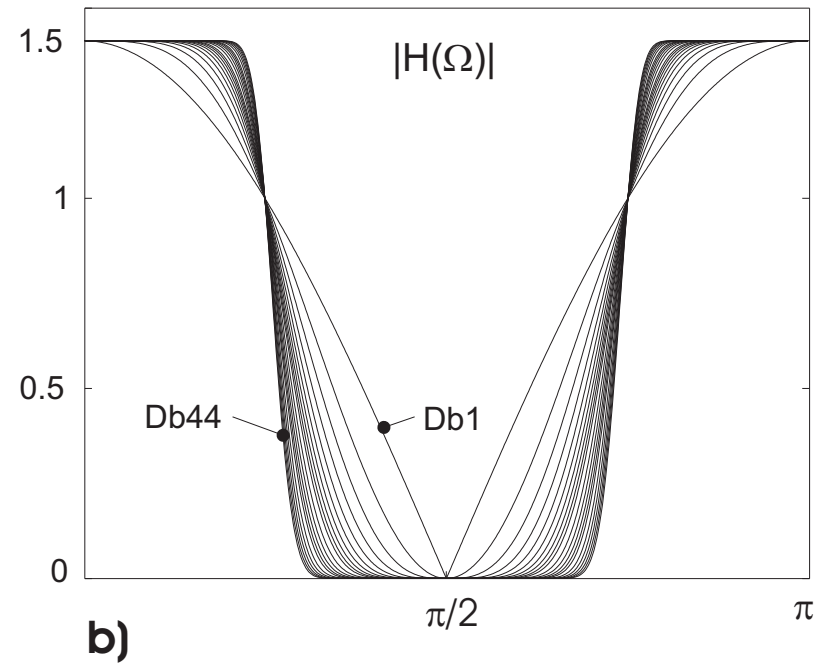
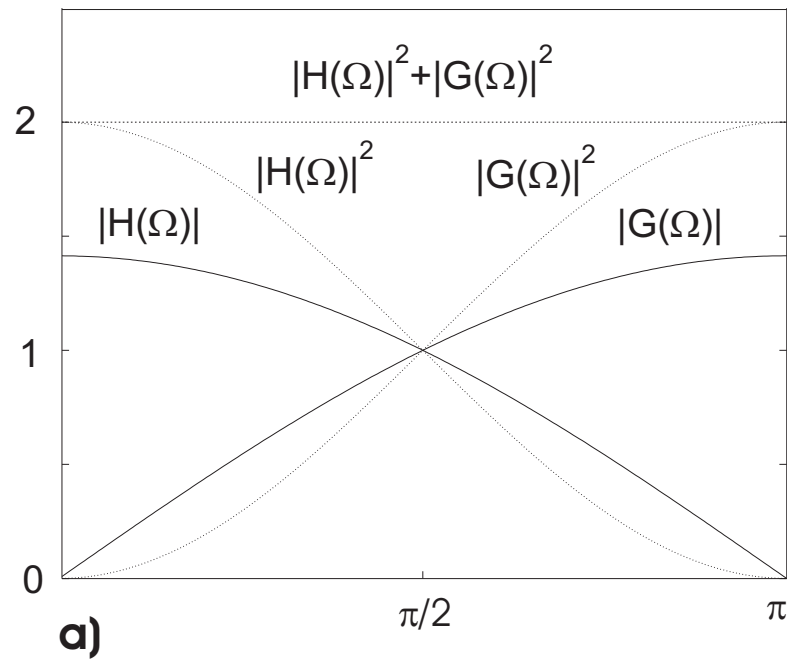
a) 1.podmienka:  $\sum_n h(n) = \sqrt{2}$  kvôli existencii  $\varphi(t)$

b)  $N/2$  podmienok kvôli ortonormalite  $\varphi(t)$  :

$$\sum_n h(n)h(n-2k) = \delta(k) \quad k = 0, 1, \dots, N/2 - 1$$

Pozn.2: Nech  $|H(\omega)|^2 + |H(\omega + \pi)|^2 = 2$ . Označme  $P(\omega) = |H(\omega)|^2$ . Potom  $P$  je tzv.

*Polpásmový filter* t.j. v  $Z$  rovine platí :  $P(z) + P(-z) = 2$



DTFT dilatačných koeficientov a ich vlastnosti: a) celková situácia pri Db1(Haarov) wavelete b) vplyv rádu waveletu na frekvenčné vlastnosti koeficientov mierky pri systéme Daubechieovej waveletov

# Kaskádové algoritmy, generovanie $\varphi(t)$ a $\psi(t)$ vo frekvenčnej a časovej oblasti.

Ako vypočítať  $\varphi(t)$  a  $\psi(t)$  ak poznáme koeficienty pre zmenu mierky?

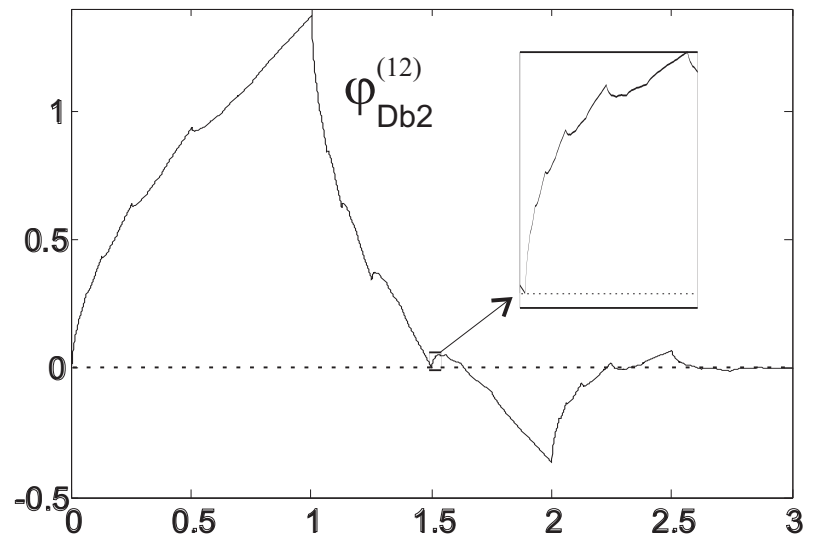
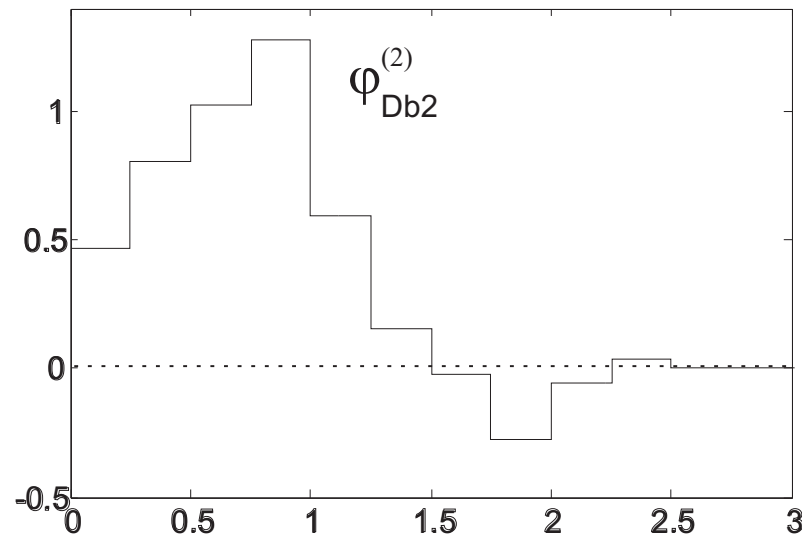
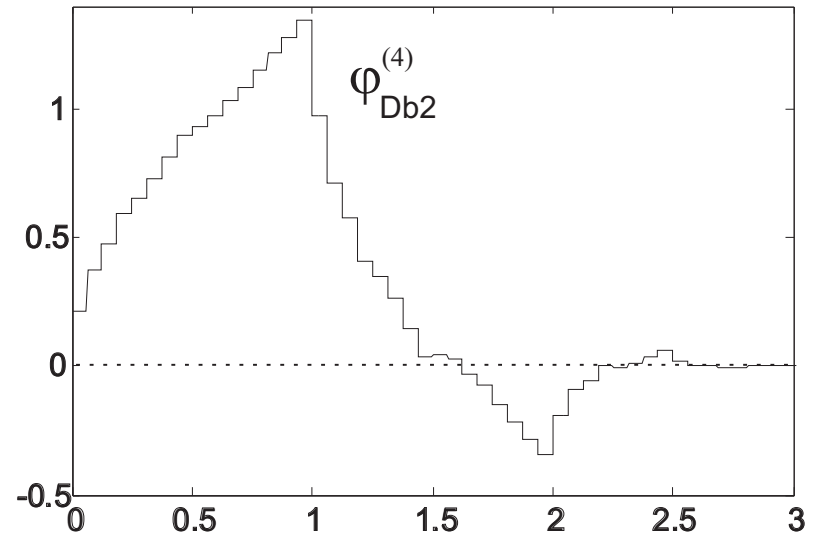
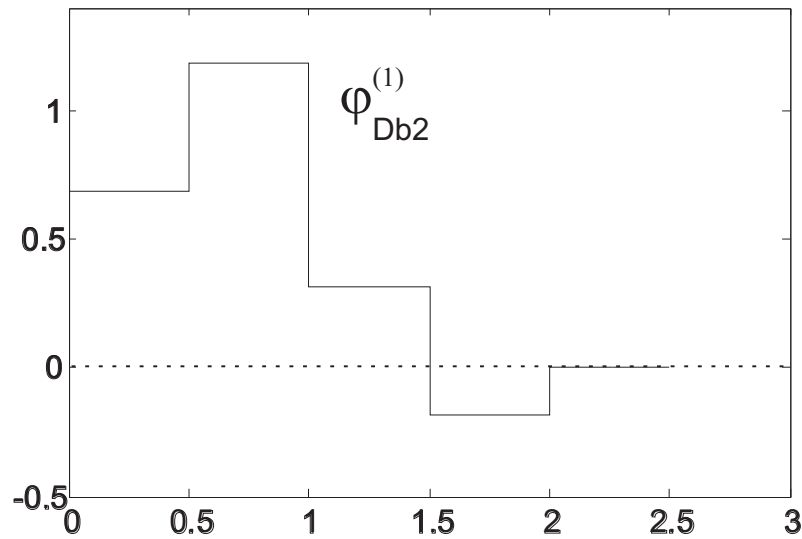
Vychádzajme z rovníc:

$$\varphi(t) = \sqrt{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_{mr}(n) \varphi(2t - n) \qquad \psi(t) = \sqrt{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} g_{mr}(n) \varphi(2t - n)$$

Tieto rovnice môžeme riešiť *iteračne*, pričom ak postup bude konvergovať k pevnému bodu, potom je pevný bod hľadaným riešením. Iterácie sú definované:

$$\varphi^{(k+1)}(t) = \sqrt{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_{mr}(n) \varphi^{(k)}(2t - n) \qquad \psi^{(k+1)}(t) = \sqrt{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_{mr}(n) \psi^{(k)}(2t - n)$$

Uvedený iteračný postup sa nazýva aj *kaskádový algoritmus*.



Generovanie funkcie mierky Db2 waveletu kaskádovým algoritmom v čase. Výpočet  
zobrazený po 1,2,4 a 12 iteráciách. Počiatočný signál bola "Box" funkcia. Vpravo dole je  
zo zväčšeniny zrejmy fraktálový charakter. Porovnajete s tvarmi básových funkcií  
priestorov  $V$



## Hľadáme teraz riešenie vo frekvenčnej oblasti.

Použitím Fourierovej transformácie dostaneme:

$$\varphi^{(k+1)}(t) = \sqrt{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_{mr}(n) \varphi^{(k)}(2t - n) \quad \rightarrow \quad \Phi^{(k+1)}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2}} H_{mr}(\omega/2) \Phi^{(k)}(\omega/2)$$

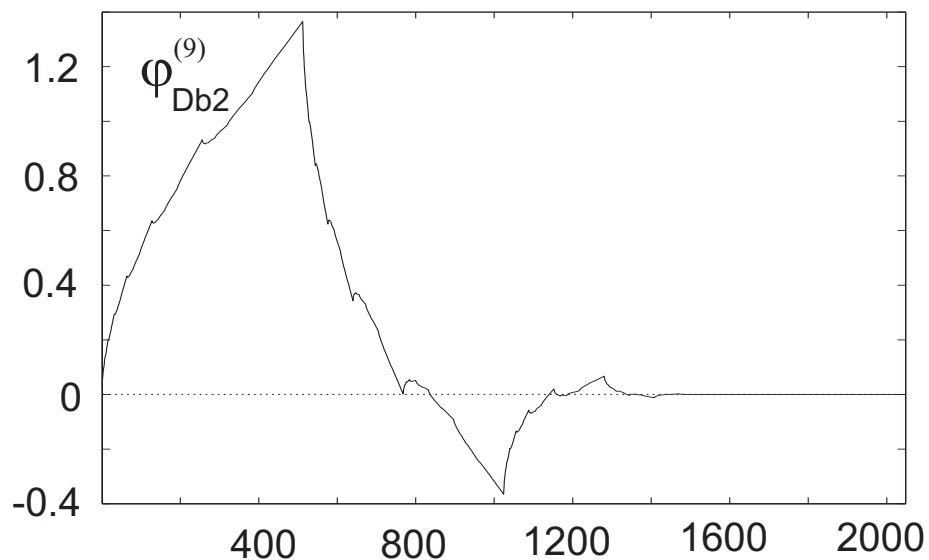
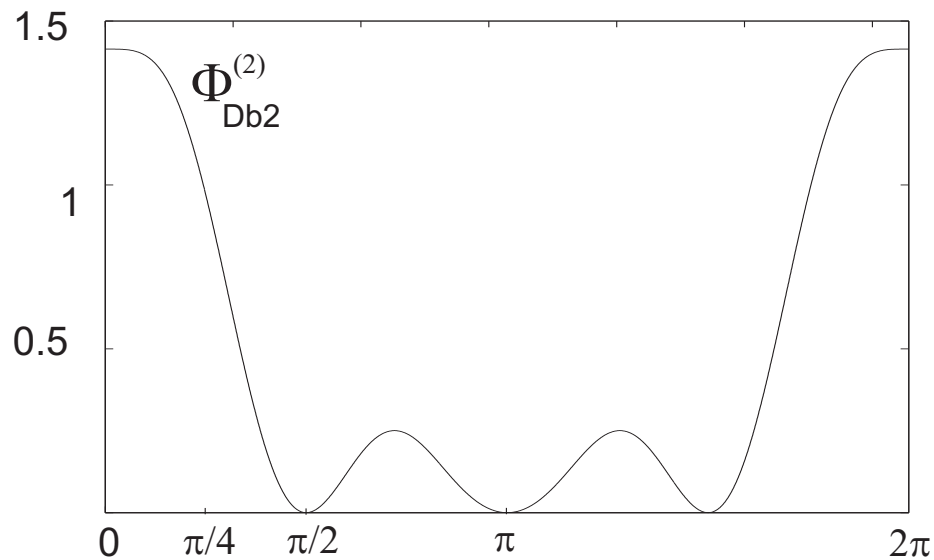
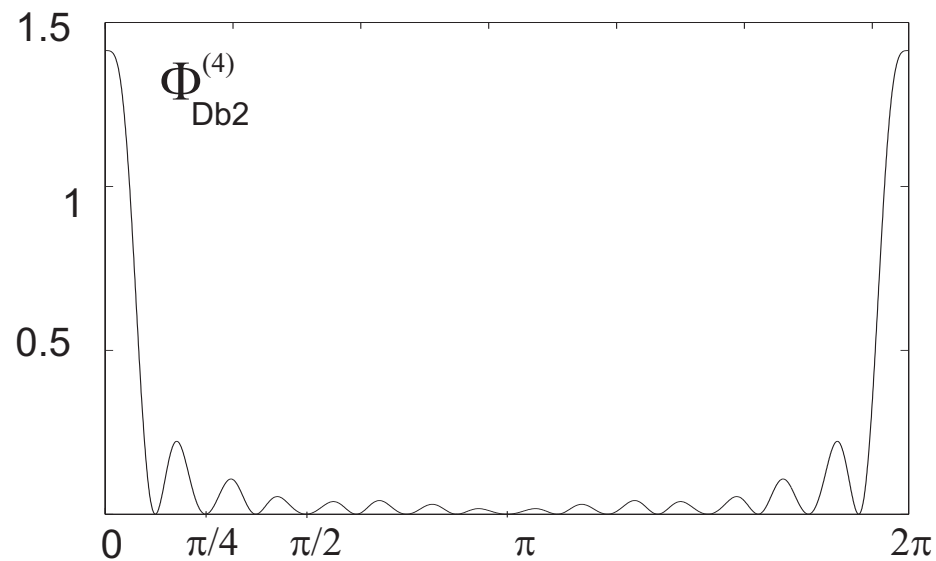
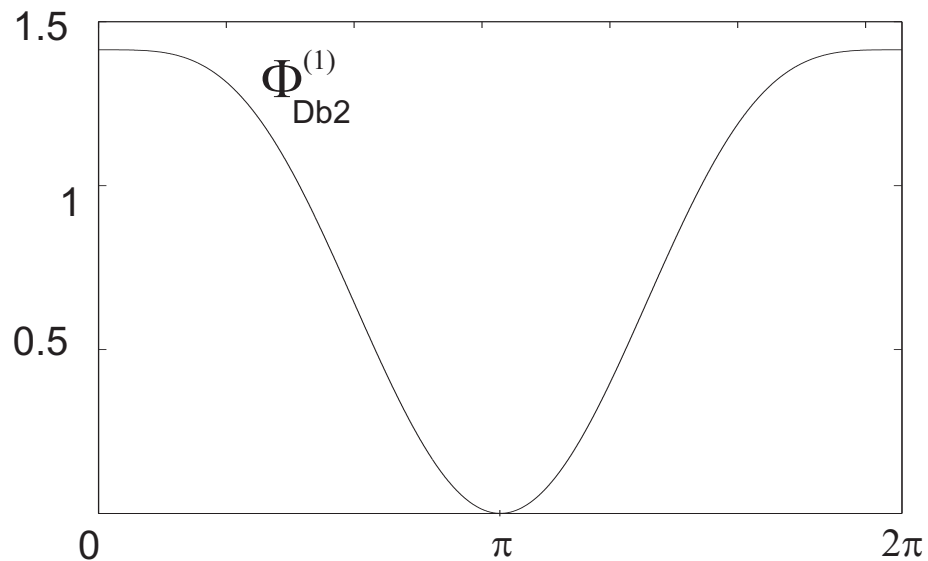
riešením tejto rovnice pre  $k \rightarrow \infty$  dostávame

$$\Phi^{(\infty)}(\omega) = \Phi^{(\infty)}(0) \prod_{k=1}^{\infty} \left[ \frac{1}{\sqrt{2}} H_{mr}(\omega/2^k) \right]$$

Ak táto limita existuje a je spojitá v  $\omega = 0$  potom  $\Phi(\omega) = \Phi^{(\infty)}(\omega)$ . Analogicky:

$$\Psi(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2}} G_{mr}(\omega/2) \prod_{k=2}^{\infty} \left[ \frac{1}{\sqrt{2}} H_{mr}(\omega/2^k) \right]$$

Výsledok oboch prípadoch nezávisí od tvaru  $\varphi^{(0)}(t)$  ale iba od hodnoty  $\Phi^{(k)}(0) = \int \varphi^{(k)}(t) dt = A_0 > 0$ , ktorá je invariantná vzhľadom na iterácie.



Generovanie funkcie mierky Db2 waveletu kaskádovým algoritmom vo frekvencii.  
 Zobrazená iterácia  $n=1,2,4$  (vždy iba prvá perióda) Výsledná funkcia mierky je  
 vypočítaná pre  $n=9$  vzorkovaním periódy na 2048 vzoriek a následnou IDFT.

## Momentové vlastnosti

k-te momenty  $\varphi(t), \psi(t)$  sú definované:

$$m_{\varphi}(k) = \int t^k \varphi(t) dt \qquad m_{\psi}(k) = \int t^k \psi(t) dt$$

*diskrétne k-te momenty*  $h(n), g(n)$  sú definované:

$$\mu_h(k) = \sum_n n^k h(n) \qquad \mu_g(k) = \sum_n n^k g(n)$$

z diskrétnych momentov  $\mu_h, \mu_g$  môžeme vypočítať *spojité momenty* pomocou:

$$m_{\varphi}(k) = \frac{1}{(2^k - 1)\sqrt{2}} \sum_{l=1}^k \binom{k}{l} \mu_h(l) m_{\varphi}(k-l) \qquad m_{\psi}(k) = \frac{1}{2^k \sqrt{2}} \sum_{l=0}^k \binom{k}{l} \mu_g(l) m_{\varphi}(k-l)$$

na začiatku výpočtu si treba uvedomiť, že  $m_{\varphi}(0) = 1$ .

Počet nulových momentov  $m_\psi(k)$  dáva informáciu o plochosti  $H(\omega)$  a hladkosti  $\psi(t)$  ktoré rastú priamo úmerne. Okrem toho, čím viac máme waveletových momentov je nulových, tým lepšiu aproximáciu získame pri projekcii signálu  $f(t) \in L^2(\mathbb{R})$  do  $V_m$ .

Čím väčší počet nulových momentov  $m_\varphi(k)$  je dôležitý pri aproximácii signálu  $f(t) \in L^2(\mathbb{R})$  vo  $V_m$  pomocou vzoriek  $f(t)$  namiesto projekčných koeficientov. Takisto sa zlepšuje aj symetria  $\varphi(t)$ .

Príkladom waveletového systému, ktorého dizajn je založený na momentových vlastnostiach  $\varphi(t), \psi(t)$  sú tzv. *Coiflets*. Je to ortonormálny systém v ktorom sa snažíme nulovať momenty waveletu a rovnako aj funkcie mierky:

$$m_\varphi(k) = 0, \quad m_\psi(k) = 0 \quad k = 1, 2, \dots, L - 1$$

## K-regulárne filtre

FIR filter s impulzovou odpoveďou  $h(n)$ , ktorá spĺňa podmienky v Tab.1 sa nazýva *K-regulárny* vtedy ak platia nasledovné ekvivalentné tvrdenia:

1)  $H(\omega)$  má *K-násobnú nulu* v  $\omega = \pi$

2) prvých  $K$ -diskrétnych aj spojitéch waveletových momentov je nulových, t.j.:

$$m_{\psi}(k) = 0, \mu_{\psi}(k) = 0, \text{ pre } k = 0, 1, \dots, (K - 1)$$

3) polynómické sekvencie stupňa  $\leq (K - 1)$  môžu byť vyjadrené lineárnou kombináciou posunov  $h(n)$ .

4) polynómy stupňa  $\leq (K - 1)$  môžu byť vyjadrené lineárnou kombináciou posunov  $\varphi(t)$

Ak je  $h(n)$   $K$ -regulárny, potom Z transformáciu  $h(n) : H(z) = \sum_n h(n)z^{-n}$  môžeme napísať v tvare:

$$H(z) = \left( \frac{1+z^{-1}}{2} \right)^K L(z)$$

pričom  $L(z)$  nemá žiadne póly v  $z = e^{i\pi}$ . Ak  $N$  je dĺžka filtra  $h(n)$ , potom polynóm  $H(z)$  je stupňa  $N-1$  a  $L(z)$  stupňa  $N-1-K$ . Aby  $L(z)$  zabezpečilo splnenie nutných  $N/2$  podmienok pre ortogonalitu, musí byť aspoň stupňa  $N/2-1$ . Potom  $K \leq N/2$ .

Zároveň z podmienky existencie  $\varphi(t)$  automaticky platí, že  $h(n)$  je aspoň  $K=1$  regulárne. Takže platí :

$$1 \leq K \leq N/2$$

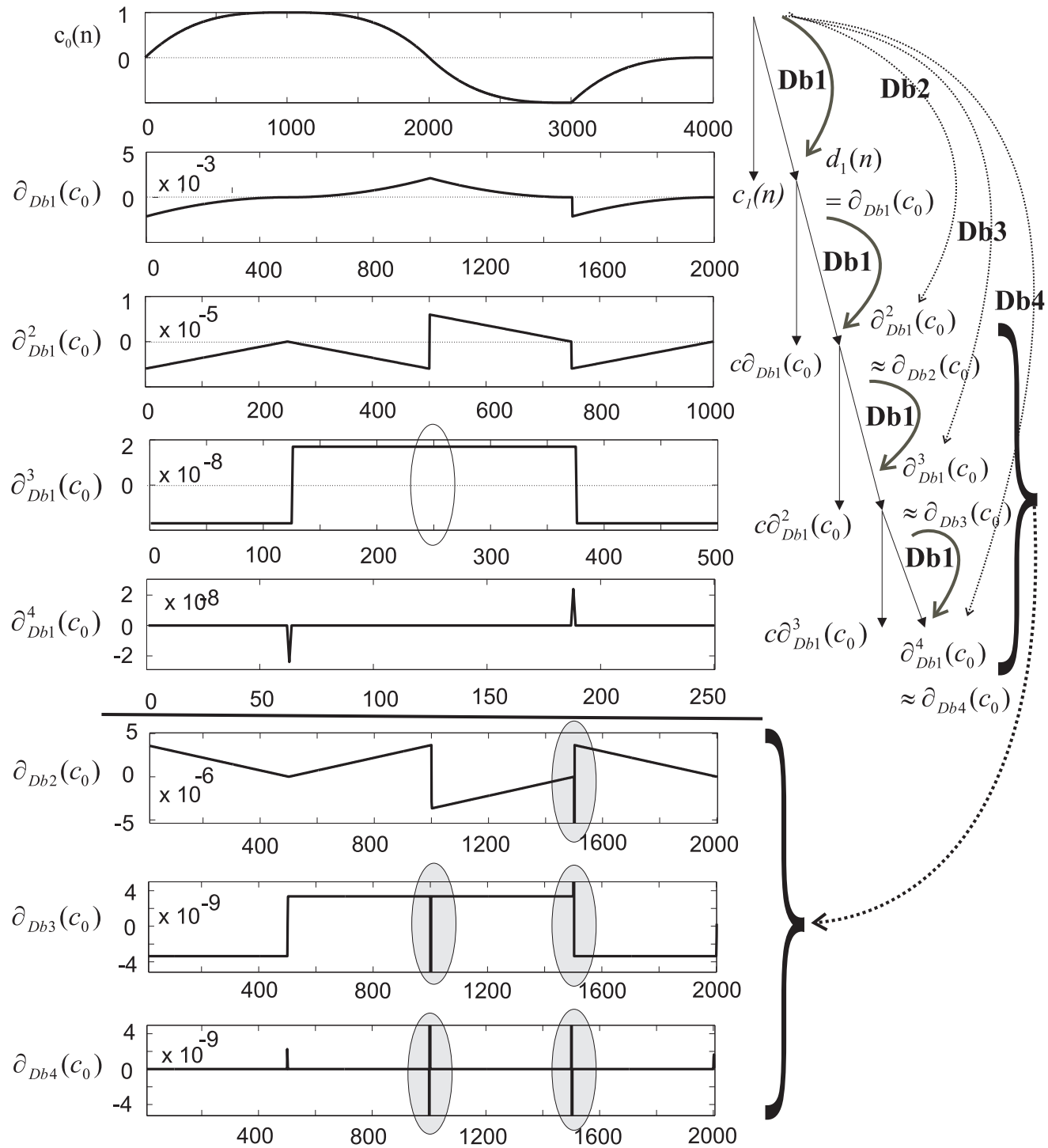
## Wavelety ako diferenciálne operátory

- Wavelety môžu slúžiť ako viacú rovňový derivátor (diferenciálny operátor)
- Nech  $h(n)$  je  $K$ -regulárny filter, generujúci  $\varphi(t)$  a  $\psi(t)$ . Potom waveletové koeficienty (spektrálne koeficienty po DWT) zodpovedajú  $K$ -tej derivácii vyhladenej verzie analyzovaného signálu:

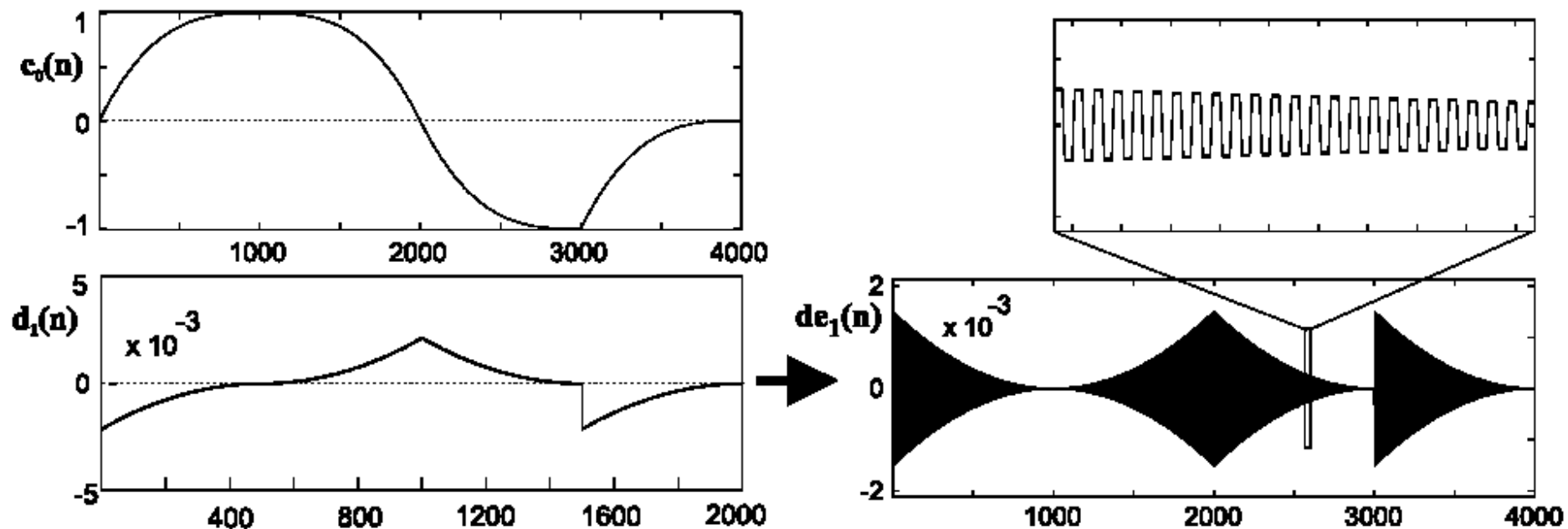
$$\langle f(x), \psi(x-u) \rangle = \partial^K \{ \gamma * f \}(u)$$

kde  $\mathcal{Y}$  je vyhladzujúci operátor definovaný vo frekvencii ako

$$\Gamma(\omega) = \Psi^*(\omega) / (j\omega)^K$$







Obr. 2.6. Waveletové koeficienty signálu  $c_0(n)$  na prvej úrovni rozkladu a ich detail ( $de_1$ ), pri použití Db1 waveletu. Rozliatie detailu je dôsledkom nedostatočnej regularity Db1. (t. j. na obr. 2.5 by nemali rozliaty detail iba koeficienty  $\partial_{Db4}(c_0) \approx \partial_{Db1}^n(c_0)$ )