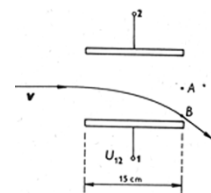


Príklad č. 1 Dve rovnaké guľôčky s hmotnosťou m , polomerom R , nabité nábojom Q sú zavesené na nitiach rovnakej dĺžky. V dôsledku odpudivej sily medzi nábojmi rozostúpia sa guľôčky tak, že nite zvierajú uhol φ . Tento systém nábojov je ponorený do dielektrickej kvapaliny s hustotou ρ a relatívnou permitivitou ϵ_r . Aká musí byť hustota kvapaliny, aby sa uhol φ medzi nitiťami ani po ponorení guľôčok do kvapaliny nezmenil? (7 bodov)

Príklad č. 2. Drôt s dĺžkou L , konštantným prierezom S má odpor R_0 nameraný medzi jeho koncami. Konce drôtu ideálne vodivo spojte a takto vytvoríte kruhový závit. Určte:

- Polomer závit
- Kam je potrebné pripojiť meracie kontakty, aby ste namerali odpor 10-krát menší ako R_0 ?
- Aký najväčší odpor na kružnici sa dá takto namerať?(8 bodov)



Príklad č. 3. Na obrázku je znázornená trajektória elektrónu, ktorý sa pohyboval v homogénnom elektrickom poli medzi dvoma kovovými platňami. Pri vstupe do priestoru medzi platňami mal elektrón rýchlosť v a pohyboval sa rovnobežne s platňami. Pod vplyvom elektrických síl koná elektrón krivočiary pohyb a miesto jeho výstupu z poľa medzi platňami sa posunie z bodu A (v strede medzi platňami) do bodu B, pričom vzájomná vzdialenosť bodov AB je d_{AB} . Celková vzdialenosť medzi platňami je D_{plat} , napätie medzi nimi je U_{plat} , dĺžka platní je L_{plat} . Ak náboj elektrónu (e) považujeme za známy, určte hmotnosť elektrónu. (7 bodov).

Príklad č. 4. Tenký dielektrický disk s polomerom R , nabitý po celej ploche rovnakým plošným nábojom σ sa otáča okolo svojej rotačnej osi uhlovou rýchlosťou ω . Vypočítajte magnetickú indukciu na osi rotácie vo vzdialenosti z od stredu disku. (8 bodov)

Riešenia :

Príklad č. 1.

Podmienka stability vzájomnej polohy guľôčok vyžaduje aby v oboch prípadoch bola výslednica všetkých síl nulová. Zložka elektrostatickej sily pôsobiaca pozdĺž spojnice stredov guľôčok (označme tento smer ako horizontálny) je

$$F_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q^2}{d^2} \quad (1.1)$$

kde d je vzdialenosť guľôčok. Vektorovým súčtom elektrickej sily s tiažou guľôčky (pôsobiacou kolmo dole)

$$F_g = mg \quad (1.2)$$

získame výslednú silu ktorá napína niť v smere určenom uhlom výchylky φ . Napätie nite je tá sila, ktorá kompenzuje pôsobenie oboch spomínaných síl. Z geometrie je pomer elektrostatickej a tiažovej sily tangens uhla $\varphi/2$, t.j.

$$\operatorname{tg}(\varphi/2) = \frac{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q^2}{d^2}}{mg} \quad (1.3)$$

Po ponorení do kvapaliny sa zmenia elektrostatická aj tiažová sila ako

$$F'_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r} \frac{Q^2}{d^2} \quad (1.4)$$

resp.

$$F'_g = mg - \frac{4}{3}\pi R^3 \rho g \quad (1.5)$$

kde druhý člen opisuje vztlakovú silu pri ponorení do kvapaliny s hustotou ρ . Pri požadovanom zachovaní geometrie musí opäť platiť

$$\operatorname{tg}(\varphi/2) = \frac{\frac{1}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r} \frac{Q^2}{d^2}}{mg - \frac{4}{3}\pi R^3 \rho g} \quad (1.6)$$

Priamym porovnaním vzťahov (1.3) a (1.6) dostávame

$$\frac{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q^2}{d^2}}{mg} = \frac{\frac{1}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r} \frac{Q^2}{d^2}}{mg - \frac{4}{3}\pi R^3 \rho g} \quad (1.7)$$

a úpravou

$$\rho = \frac{3m}{4\pi R^3} \left(1 - \frac{1}{\epsilon_r}\right) \quad (1.8)$$

Príklad č. 2

Pri spojení koncov drôtu sa meranie odporu medzi dvoma bodmi kruhového závitu dá vždy považovať za meranie odporu dvoch vedľa seba zapojených odporov. Riešme túto úlohu najskôr všeobecne a to tak, určíme odpor pri kontaktoch umiestnených hocikde na kružnici, ktorých polohu určuje stredový uhol označený ako α . Celková dĺžka drôtu, teda aj obvod kruhového závitu je

$$L = 2\pi r = l_1 + l_2 \quad (2.1)$$

Kde $l_{1,2}$ sú dĺžky oblúkov vymedzených polohou meracích kontaktov. Hľadaný polomer závitu je z (2.1)

$$r = \frac{L}{2\pi} \quad (2.2)$$

Časť obvodu vymedzená uhlom α takto zodpovedá odporu časti uvažovaného drôtu s dĺžkou a odporom

$$l_1 = 2\pi r \frac{\alpha}{2\pi} = \alpha r = \frac{\alpha}{2\pi} L \quad R_1 = R_0 \frac{l_1}{L} = R_0 \frac{\alpha}{2\pi} \quad (2.3)$$

a druhej časti obvodu závitu analogicky zodpovedá

$$l_2 = 2\pi r \frac{2\pi - \alpha}{2\pi} = (2\pi - \alpha)r = \frac{(2\pi - \alpha)}{2\pi} L \quad R_2 = R_0 \frac{l_2}{L} = R_0 \frac{(2\pi - \alpha)}{2\pi} \quad (2.4)$$

Pre odpory zapojené vedľa seba platí

$$\frac{1}{R_c} = \sum_i \frac{1}{R_i} \quad (2.5)$$

Dosadením určených odporov podľa (2.3) a (2.4) do (2.5) dostávame

$$\frac{1}{R_c} = \frac{2\pi}{\alpha R_0} + \frac{2\pi}{(2\pi - \alpha)R_0} \quad (2.6)$$

a po úprave

$$R_c = \frac{\alpha(2\pi - \alpha)}{(2\pi)^2} R_0 \quad (2.7)$$

Pre náš konkrétny prípad, keď $R_c = R_0/10$ dostávame

$$\frac{1}{10} R_0 = \frac{\alpha(2\pi - \alpha)}{(2\pi)^2} R_0 \quad \Rightarrow \quad \alpha^2 - 2\pi\alpha + \frac{(2\pi)^2}{10} = 0 \quad (2.8)$$

a po vyriešení kvadratickej rovnice (2.8) pre uhol α

$$\alpha = \pi \left(1 \pm \sqrt{\frac{3}{5}} \right) \quad (2.9)$$

pričom obe možnosti zodpovedajú rovnakej situácii, len raz určujú menší a raz väčší z dvojice uhlov určených polohou kontaktov. Maximálne možný nameraný odpor slučky určíme z (2.7) nájdením maxima funkcie $R_c(\alpha)$ ako

$$\frac{dR_c}{d\alpha} = \frac{R_0}{(2\pi)^2} (2\pi - 2\alpha) = 0 \quad (2.10)$$

a hľadanému maximu zodpovedajú

$$\alpha_{max} = \pi \quad R_{max} = \frac{\alpha_{max}(2\pi - \alpha_{max})}{(2\pi)^2} R_0 = \frac{\pi(2\pi - \pi)}{(2\pi)^2} R_0 = \frac{R_0}{4} \quad (2.11)$$

Príklad č. 3.

Pohyb elektrónu v priečnom homogénnom elektrickom poli je charakterom v mnohom podobný vodorovnému vrhu. Označme ako smer x počiatočný (pôvodný) smer elektrónu a smer y nech smeruje kolmo dole. Smer z nie je dôležitý (potrebný), pretože riešený pohyb je zjavne dvojrozmerný (prebieha v rovine, pre riešenie zvolenej ako rovina xy). Počiatok vzťažného systému umiestnime do bodu, kde elektrón vstupuje do elektrického poľa. V tomto poli pôsobí na elektrón len sila v smere y (od rovnakej zložky intenzity poľa) čo zapíšeme ako

$$F_x = 0 \quad F_y = eE_y = e \frac{U_{plat}}{D_{plat}} \quad (3.1)$$

kde intenzitu homogénneho poľa vyjadrili v tvare podielu podielu vychyl'ovacieho napätia a vzdialenosti platní. Pod vplyvom síl vyjadrených vzťahmi (3.1) elektrón podlieha zrýchleniu

$$a_x = 0 \quad a_y = \frac{F_y}{m} = \frac{e U_{plat}}{m D_{plat}} \quad (3.2)$$

kde m je nateraz neznáma hmotnosť elektrónu. Pohyb elektrónu so zrýchlením vyjadreným v (3.2) je rovnomerný v smere x a rovnomerne zrýchlený v smere y . Rýchlosť pohybu v oboch smeroch určíme ako

$$\begin{aligned} \frac{dv_x}{dt} &= 0 & v_x &= v \\ \frac{dv_y}{dt} &= \frac{e U_{plat}}{m D_{plat}} & v_y &= \frac{e U_{plat}}{m D_{plat}} t \end{aligned} \quad (3.3)$$

kde sme už využili počiatočnú podmienky, v zmysle počiatočnej rýchlosti $v_x = 0$ v smere x a $v_y = 0$ v smere y . Ďalším integrovaním vzťahov (3.3) dostávame

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= v & x &= vt \\ \frac{dy}{dt} &= \frac{e U_{plat}}{m D_{plat}} t & y &= \frac{e U_{plat}}{m D_{plat}} \frac{t^2}{2} \end{aligned} \quad (3.4)$$

kde sme použili opäť počiatočné podmienky vstupu do poľa (začiatok počítania času t) v bode $[0,0]$. Pri výstupe z poľa platí v zmysle zadania

$$\begin{aligned} L_{plat} &= vt_k \\ d_{AB} &= \frac{e U_{plat}}{m D_{plat}} \frac{t_k^2}{2} \end{aligned} \quad (3.5)$$

kde t_k je čas, keď elektrón opúšťa elektrické pole. Porovnaním oboch rovníc (3.5) cez tento čas výstupu dostávame

$$m = \frac{e U_{plat}}{d_{AB} D_{plat}} \frac{L_{plat}^2}{2v^2} \quad (3.6)$$

Príklad č. 4.

Rozdelíme disk na nekonečný počet nekonečne tenkých medzikruží, ktoré majú premenlivý polomer r a rovnakú šírku dr . Nekonečne malá plocha tohto medzikružia je rovná

$$dS = 2\pi r dr \quad (4.1)$$

a leží na nej náboj

$$dQ = \sigma dS = \sigma 2\pi r dr \quad (4.2)$$

Všetky medzikružia sa otáčajú rovnakou uhlovou rýchlosťou ω , teda za čas $T = 2\pi/\omega$ sa otočí práve 1 krát. Pri rotácii predstavuje každé medzikružie prúdovodič s nekonečne malým prúdom

$$dI = \frac{dQ}{T} = \frac{\sigma 2\pi r dr}{\frac{2\pi}{\omega}} = \sigma \omega r dr \quad (4.3)$$

Pomocou Biot-Savartovho zákona vyjadríme magnetickú indukciu od konkrétneho prúdu I ako

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} I \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3} \quad (4.4)$$

V našom príklade ale potrebujeme spočítať príspevky všetkých nekonečne malých prúdov nesených v jednotlivých medzikružiach, čo môžeme zapísať ako

$$d^2\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} dI \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3} \quad (4.5)$$

Pozor, symbol r vo vzťahu (4.3) označuje úplne inú premennú ako vo vzťahu (4.5), preto preznačme r (polomer medzikružia) vo vzťahu (4.3) ako premennú x a šírku medzikružia ako dx . Vzťah (4.5) preto prepíšeme ako

$$d^2\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \sigma \omega x dx \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3} \quad (4.6)$$

Pre výpočet je vhodné najskôr integrovať pozdĺž medzikružia (t.j. cez $d\vec{l}$). Pretože $d\vec{l}$ a \vec{r} sú na seba stále kolmé, môžeme najskôr vzťah (4.6) zredukovať na

$$d^2B = \frac{\mu_0}{4\pi} \sigma \omega x dx \frac{dl}{r^2} \quad (4.7)$$

avšak absolútna hodnota dvojitého diferenciálu d^2B na ľavej strane rovnice (4.7) zodpovedá vektoru kolmému súčasne na $d\vec{l}$ aj \vec{r} . Samotný vektor $d\vec{B}$ pri integrovaní okolo medzikružia opíše povrch kužeľa, t.j. zložka vektora kolmá na rotačnú os disku sa pri integrovaní zruší a „prežije“ len zložka v smere rotačnej osi, ďalej označená ako dB_y . Prvé integrovanie rovnice (4.7) vedie k výrazu

$$dB_y = \frac{\mu_0}{4\pi} \sigma \omega x dx \left(\int_0^{2\pi} \frac{x d\varphi}{r^2} \right) \cos \alpha \quad (4.8)$$

kde sme dl označili ako $x d\varphi$ a uhol α je vrcholovým uhlom spomínaného kužeľa. Kosínus uhla α sa dá vyjadriť aj pomocou podobnosti trojuholníkov aj ako x/r , preto ďalej píšeme

$$dB_y = \frac{\mu_0}{4\pi} \sigma \omega x dx \frac{x}{r^2} \frac{x}{r} \int_0^{2\pi} d\varphi = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \frac{x^3}{r^3} dx \quad (4.9)$$

Ak z Pythagorovej vety vyjadríme r a dosadíme do (4.9) dostávame

$$dB_y = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \frac{x^3}{(x^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} dx \quad (4.10)$$

a integrovaním cez celú rotujúcu dosku

$$B_y = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \int_0^R \frac{x^2}{(x^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} x dx \quad (4.11)$$

Pri integrovaní (4.11) je vhodné využiť substitúciu

$$t = x^2 + z^2 \quad dt = 2x dx \quad (4.12)$$

ktorá prevedie integrál (4.11) na elementárne mocninné funkcie

$$B_y = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \int_{z^2}^{z^2+R^2} \frac{t - z^2}{t^{\frac{3}{2}}} \frac{dt}{2} = \frac{\mu_0}{4} \sigma \omega \int_{z^2}^{z^2+R^2} \left(t^{-\frac{1}{2}} - z^2 t^{-\frac{3}{2}} \right) dt \quad (4.13)$$

s medzivýsledkom

$$B_y = \frac{\mu_0}{4} \sigma \omega \left[\frac{1}{t^{\frac{1}{2}}} - z^2 \frac{1}{t^{\frac{1}{2}}} \right]_{z^2}^{z^2+R^2} = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \left[t^{\frac{1}{2}} + z^2 t^{-\frac{1}{2}} \right]_{z^2}^{z^2+R^2} \quad (4.14)$$

Po dosadení hraníc integrovania dostávame konečný výsledok v upravenom tvare

$$B_y = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \left(\sqrt{z^2 + R^2} - z + \frac{z^2}{\sqrt{z^2 + R^2}} - \frac{z^2}{z} \right) = \frac{\mu_0}{2} \sigma \omega \left(\frac{2z^2 + R^2}{\sqrt{z^2 + R^2}} - 2z \right) \quad (4.15)$$